

О РЕШЕНИИ ОДНОЙ ЛИНЕЙНОЙ ЗАДАЧИ С НАЧАЛЬНЫМИ
И КРАЕВЫМИ УСЛОВИЯМИ

С.С. Крушкая

Пусть L_1 и L_2 линейные операторы вида

$$L_1 = \frac{d^2}{dx^2} \left[I(x) \frac{d^2}{dx^2} \right], \quad L_2 = A(x) - \frac{d}{dx} \left[I(x) \frac{d}{dx} \right].$$

В дальнейшем будем считать, что функции $A=A(x)$, $I=I(x)$ вещественные, положительные и $A(x)$ непрерывна, а $I(x)$ имеет непрерывную четвертую производную для $0 \leq x \leq l$.

Рассмотрим следующую краевую задачу

$$L_1 z = \lambda L_2 z, \quad (1)$$

$$z(0) = z''(0) = z(l) = z''(l) = 0. \quad (2)$$

Обозначим $Z_n(x)$ — собственные функции этой краевой задачи, соответствующие собственному значению λ_n , нормированные условием

$$\int_0^l \{ I(\xi) Z_n'^2(\xi) + A(\xi) Z_n^2(\xi) \} d\xi = 1. \quad (3)$$

Теорема. Если функция $f(x)$ имеет непрерывную четвертую производную для $0 \leq x \leq l$ и $f(0) = f''(0) = f(l) = f''(l) = 0$, то она разлагается в равномерно и абсолютно сходящийся для $0 \leq x \leq l$ ряд

$$f(x) = \sum_{n=1}^{\infty} \left\{ \int_0^l f(\xi) L_2 Z_n(\xi) d\xi \right\} Z_n(x). \quad (4)$$

Доказывается эта теорема методом контурного интегрирования (см. [1]).

Пусть $\mathcal{G}(x, \xi, \lambda)$ - функция Грина оператора $L_1 - \lambda L_2$ и $\mathcal{G}(x, \xi) = \lim_{\lambda \rightarrow 0} \mathcal{G}(x, \xi, \lambda)$, то имеет место разложение в равномерно

и абсолютно сходящийся для $0 \leq x \leq L, 0 \leq \xi \leq L$ ряд

$$\mathcal{G}(x, \xi) = - \sum_{n=1}^{\infty} \frac{Z_n(x) Z_n(\xi)}{\lambda_n} \quad (5)$$

Аналитическое выражение ядра $\mathcal{G}(x, \xi)$ следующее:

$$\mathcal{G}(x, \xi) = \begin{cases} \Phi(x, \xi), & \text{если } 0 \leq \xi \leq x, \\ \Phi(\xi, x), & \text{если } x \leq \xi \leq L, \end{cases} \quad (6)$$

где
$$\Phi(u, v) = \frac{v}{L} \int_0^u d\xi \int_0^\xi \frac{\eta-L}{I(\eta)} d\eta + \frac{u v}{L^2} \int_0^L d\xi \int_0^\xi \frac{L-\eta}{I(\eta)} d\eta + \frac{u-L}{L} \int_0^v d\xi \int_\xi^L \frac{\eta}{I(\eta)} d\eta.$$

Требуется найти решение дифференциального уравнения

$$\delta_1 L_1(\mu y + E y_t') = g L_2(E^2 y_t'' + \mu E_1 y), \quad (7)$$

$$L_1 = \frac{\partial^2}{\partial x \partial t} \left[I(x) \frac{\partial^2}{\partial x \partial t} \right] - A(x) \frac{\partial^2}{\partial t^2}, \quad L_2 = \frac{\partial^2}{\partial x^2} \left\{ I(x) \frac{\partial^2}{\partial x^2} \right\},$$

удовлетворяющее краевым условиям

$$y(0, t) = 0, \quad E \frac{\partial^3 y(0, t)}{\partial x^2 \partial t} + \frac{\mu E_1}{E} \frac{\partial^2 y(0, t)}{\partial x^2} = 0, \quad (8)$$

$$y(L, t) = 0, \quad E \frac{\partial^3 y(L, t)}{\partial x^2 \partial t} + \frac{\mu E_1}{E} \frac{\partial^2 y(L, t)}{\partial x^2} = 0$$

и начальным условиям

$$y(x, 0) = \mathcal{Y}_0(x), \quad y_t'(x, 0) = \mathcal{Y}_1(x), \quad y_{t^2}''(x, 0) = \mathcal{Y}_2(x), \quad (0 \leq x \leq L) \quad (9)$$

где δ, g, E, E_1, μ - некоторые положительные числа, $\mathcal{Y}_i(x), i=0,1,2$ удовлетворяют условиям предыдущей теоремы.

Отметим, что задаче (7)-(9) удовлетворяет, например, функция $y = y(x, t)$ - отклонения точек оси упруго-вязко-релаксирующего стержня конечной длины со свободно опёртыми концами

при поперечных колебаниях с учетом влияния инерции вращения.

Учитывая формулы (5)-(6), решение задачи (7)-(9) может быть записано в виде

$$y(x,t) = e^{-ct} \varphi_0(x) + \sum_{n=1}^{\infty} \{ a_{0n} (e^{r_{1n}t} - e^{-ct}) - A_n e^{r_{1n}t} \} Z_n(x) + \sum_{n=1}^{\infty} e^{-(r_{1n}+a)t/2} (A_n \cos r_{2n}t + B_n \sin r_{2n}t) Z_n(t), \quad (10)$$

где

$$A_n = d_n [a_{2n} - r_{1n}^2 a_{0n} + b_n (a + r_{1n})], \quad aE = \mu, \quad b_n = a_{1n} - r_{1n} a_{0n}, \quad \beta = \frac{gE}{\gamma}, \quad c = \frac{aE_1}{E},$$

$$d_n [\lambda_n \beta + r_{1n} (2a + 3r_{1n})] = 1, \quad B_n r_{2n} = b_n + \frac{1}{2} (3r_{1n} + a) A_n, \quad b_n = a_{1n} - r_{1n} a_{0n},$$

$$a_{in} = \frac{1}{\lambda_n} \int_0^L \varphi_i(\xi) Z_n(\xi) d\xi, \quad i=0,1,2, \quad r_{1n} = \alpha_{1n} + \alpha_{2n} - \frac{a}{3}, \quad r_{2n} = \frac{\sqrt{3}}{2} (\alpha_{1n} - \alpha_{2n}),$$

$$\alpha_{in} = \sqrt[3]{\beta_{1n} + (-1)^{i-1} \beta_{2n}}, \quad i=1,2, \quad \beta_{1n} = \lambda_n \beta \frac{a-3c}{6} - \frac{a^3}{27}, \quad \beta_{2n} = \sqrt{\beta_{1n}^2 + \left(\frac{\lambda_n \beta}{3} - \frac{a^2}{9} \right)^3}.$$

Применяя асимптотику для собственных значений и собственных функций краевой задачи (1)-(2) (см. [2]) :

$$Z_n(x) = \sqrt{\frac{L}{2I(x)}} \frac{1}{k\pi} \sin k\pi \frac{x}{L} + O\left(\frac{1}{n^2}\right), \quad \lambda_n = \left(\frac{k\pi}{L}\right)^2 + \gamma_1 + O\left(\frac{1}{n^2}\right) \quad (k=n = \text{const}),$$

где

$$\gamma_1 = \frac{2}{L} \left\{ \frac{I'(0)}{I(0)} - \frac{I'(L)}{I(L)} \right\} - \frac{1}{L} \int_0^L \left\{ \frac{A(\xi)}{I(\xi)} - \frac{3}{2} \frac{I''(\xi)}{I(\xi)} + \frac{5}{4} \frac{I^{(4)}(\xi)}{I^2(\xi)} \right\} d\xi$$

и некоторые свойства тригонометрических рядов, устанавливаем, что функция $y(x,t)$ непрерывна и имеет непрерывные частные производные до четвертого порядка для $t \geq 0, 0 \leq x \leq L$, которые могут быть вычислены почленным дифференцированием рядов, стоящих в (10).

Частная производная $\frac{\partial^5 y}{\partial x^4 \partial t}$ непрерывна при $t \geq 0, 0 \leq x \leq L$ для точек, не лежащих на прямых

$$x + \sqrt{\beta} t = ml, \quad (11)$$

$$\sqrt{\beta} t - x = ml \quad (m=0,1,2,\dots) \quad (12)$$

Для ее вычисления выделим из ряда для $\frac{\partial^4 y}{\partial x^4}$ ряд

$$\frac{2}{\sqrt{I(x)}} e^{(c-a)t/2} \sum_{k=1}^{\infty} \frac{1}{k\pi} \sin k\pi \sqrt{B} \frac{t}{L} \sin k\pi \frac{x}{L} \int_0^L \varphi_0(\xi) \sin k\pi \frac{\xi}{L} d\xi$$

и заменим его суммой равной

$$\frac{1}{2} \left[\sqrt{I(x)} \right]^{-\frac{1}{2}} e^{(c-a)t/2} \{ \varphi_1(x,t) + \varphi_2(x,t) \},$$

где

$$\varphi_1(x,t) = \varphi_0(\xi), \quad \xi = (-1)^m (x + \sqrt{B}t - mL) + \frac{1}{2} [1 + (-1)^{m-1}] L,$$

если

$$mL \leq x + \sqrt{B}t \leq (m+1)L, \quad m = 0, 1, 2, \dots;$$

$$\varphi_2(x,t) = \varphi_0(\eta), \quad \eta = (-1)^i (\sqrt{B}t - x - iL) + \frac{1}{2} [1 + (-1)^{i-1}] L,$$

если

$$iL \leq \sqrt{B}t - x \leq (i+1)L, \quad i = 0, 1, 2, \dots,$$

$$\varphi_0(x) = \frac{d}{dx} \left\{ \sqrt{I(x)} \frac{d^2}{dx^2} [\varphi_1(x) + c\varphi_0(x)] \right\}.$$

При $0 \leq x \leq L$, $t \geq 0$ и точек, не лежащих на прямых (II),

(I2), частная производная $\frac{d^5 y}{dx^4 dt}$ может быть вычислена

почленным дифференцированием ряда для $\frac{d^4 y}{dx^4}$ полученного после указанных преобразований.

Аналогично могут быть рассмотрены частные производные

$$\frac{\partial^5 y}{\partial x^2 \partial t \partial x^2}, \quad \frac{\partial^5 y}{\partial x \partial t \partial x}, \quad \frac{\partial^5 y}{\partial x \partial t \partial x^3}, \quad \frac{\partial^5 y}{\partial t \partial x^4}, \quad \frac{\partial^5 y}{\partial x \partial t^3 \partial x}, \quad \frac{\partial^5 y}{\partial t^3 \partial x^2},$$

$$\frac{\partial^5 y}{\partial x \partial t^2 \partial x \partial t}, \quad \frac{\partial^5 y}{\partial x \partial t \partial x \partial t^2}, \quad \frac{\partial^5 y}{\partial t \partial x \partial t \partial x \partial t}, \quad \frac{\partial^5 y}{\partial x^2 \partial t^3}.$$

Л и т е р а т у р а

1. Левитан Б.М., Саргасян И.С. Введение в спектральную теорию. М., "Наука", 1970.

2. Крицкая С.С. Математическое рассмотрение задачи о поперечных колебаниях стержня со свободно опертными концами с учетом инерции вращения. - В сб.: Исследования по современным проблемам суммирования и приближения функций и их приложениям.