

ИССЛЕДОВАНИЕ РЕШЕНИЯ ЗАДАЧИ О ПРОДОЛЬНОМ
КОЛЕБАНИИ НЕОДНОРОДНОГО СТЕРЖНЯ ПРИ
НАЛИЧИИ ЛИНЕЙНОГО ЗАКОНА РЕЛАКСАЦИИ И
ПОСЛЕДЕЙСТВИЯ

С.С. Крицкая

Как известно, уравнение продольных колебаний стержня для случая активной деформации имеет вид [1]

$$\frac{\partial}{\partial x}(\omega \sigma) = \omega \rho \frac{\partial v}{\partial t}, \quad (1)$$

где $\omega = \omega(x)$ - площадь поперечного сечения стержня;

ρ - плотность вещества; $v = \frac{\partial u}{\partial t}$ - скорость смещения $u = u(x, t)$ сечений стержня; $\sigma = \sigma(x, t)$ - нормальное напряжение.

Если материал стержня обладает свойствами релаксации и последействия, то зависимость между деформацией $\varepsilon = \frac{\partial u}{\partial x}$ и напряжением задается уравнением [2]

$$E \frac{\partial \varepsilon}{\partial t} = \frac{\partial \sigma}{\partial t} + \frac{\mu}{E} (\sigma - E_1 \varepsilon), \quad (2)$$

где $E = E(x)$ - модуль упругости; $\mu = \mu(x)$ коэффициент вязкости; $E_1 = E_1(x)$ - модуль упрочнения.

Предположим, что $E(x) = E_0 \varphi(x)$, $E_1(x) = E_1^0 \varphi(x)$, $\mu(x) = \mu_0 \varphi(x)$, где $\mu_0, E_0, E_1^0 - const$, а функции $\varphi(x)$ и $\omega(x)$ имеют непрерывные производные четвертого порядка с полной ограниченной вариацией для $0 \leq x \leq L$.

Рассмотрим вопрос о распространении волн в стержне длины L для случая, когда к левому концу стержня прикреплен груз массы m_1 , а правый, вначале свободный, подвергается удару грузом массы m_2 .

Граничные условия в этом случае следующие:

$$\omega(0)\sigma(0,t) = m_1 \frac{\partial v(0,t)}{\partial t}, \quad (3)$$

$$\omega(L)\sigma(L,t) = -m_2 \frac{\partial v(L,t)}{\partial t}, \quad (4)$$

Начальные условия имеют вид:

$$\begin{aligned} u(x,0) = v(x,0) = v'_t(x,0) = 0, \quad \text{если } 0 \leq x < L, \\ u(L,0) = v(L,0) + V_0 = 0, \end{aligned} \quad (5)$$

где V_0 - скорость ударяющего груза.

Теорема. Если функция $f(x)$ имеет непрерывные производные второго порядка для $0 \leq x \leq L$ и $f'(0) = f'(L) = 0$, то она разлагается в абсолютно и равномерно сходящийся на отрезке $[0, L]$ ряд

$$f(x) = \sum_{n=1}^{\infty} a_n X_n(x), \quad (6)$$

где $a_n = \int_0^L \omega(\xi) f(\xi) X_n(\xi) d\xi + \frac{m_1}{\rho} f(0) X_n(0) + \frac{m_2}{\rho} f(L) X_n(L),$

$X_n(x)$ - собственные функции, соответствующие собственному значению λ_n , краевой задачи

$$\{ \varphi(x) \omega(x) X'(x) \}' + \lambda \omega(x) X(x) = 0, \quad (7)$$

$$\rho \varphi(0) \omega(0) X'(0) + \lambda m_1 X(0) = 0,$$

$$\rho \varphi(L) \omega(L) X'(L) - \lambda m_2 X(L) = 0, \quad (8)$$

нормированные условием

$$\int_0^L \omega(\xi) X_n^2(\xi) d\xi + \frac{m_1}{\rho} X_n^2(0) + \frac{m_2}{\rho} X_n^2(L) = 1, \quad (9)$$

$$\lambda_0 = 0, \quad X_0(x) = \sqrt{C}, \quad C = \left(\int_0^L \omega(\xi) d\xi + \frac{m_1 + m_2}{\rho} \right)^{-1}.$$

Применяя эту теорему к функции

$$f(x) = \begin{cases} 0, & \text{если } 0 \leq x \leq l-2\varepsilon, \\ (x-l+2\varepsilon)^3 \varepsilon^{-3} - (x-l+2\varepsilon)^4 \varepsilon^{-4}, & \text{если } l-2\varepsilon \leq x \leq l-\varepsilon, \\ (x-l)^3 \varepsilon^{-3} - (x-l)^4 \frac{1}{2\varepsilon^4} + 1, & \text{если } l-\varepsilon \leq x \leq l, \end{cases}$$

для $0 \leq x \leq l-2\varepsilon$ и при $x=l$. Переходя к пределу при $\varepsilon \rightarrow 0$, используя асимптотику для собственных функций из [3],

получим

$$\sum_{n=1}^{\infty} \chi_n(l) \chi_n(x) = \frac{\rho}{m_2} [1 + \operatorname{sign}(x-l)] - c. \quad (10)$$

Учитывая эту сумму, получим для смещения, скорости смещения, деформации и напряжения следующие формулы:

$$u(x,t) = \frac{m_2 v_0}{\rho} \left\{ -ct + \sum_{n=1}^{\infty} a_n \Psi_n(t) \chi_n(x) \chi_n(l) \right\}, \quad (11)$$

$$v(x,t) = \frac{m_2 v_0}{\rho} \left\{ -c + \sum_{n=1}^{\infty} a_n \Psi_n'(t) \chi_n(x) \chi_n(l) \right\}, \quad (12)$$

$$\varepsilon(x,t) = \frac{m_2 v_0}{\rho} \sum_{n=1}^{\infty} a_n \Psi_n(t) \chi_n'(x) \chi_n(l) \quad (13)$$

$$\sigma(x,t) = -m_2 v_0 \chi'(x) \sum_{n=1}^{\infty} \frac{a_n}{\lambda_n} \Psi_n''(t) \chi_n'(x) \chi_n(l), \quad (14)$$

где

$$\Psi_n(t) = \left\{ (r_n + a) \cos r_{2n} t + b_n \sin r_{2n} t \right\} e^{-\frac{1}{2}(r_n + a)t} - (r_n + a) e^{r_n t}$$

$$a_n (3r_n^2 + 2ar_n + \lambda_n \frac{E_0}{\rho}) = 1, \quad b_n = \frac{1}{2r_{2n}} (a^2 - 3r_n^2 - \frac{2E_0}{\rho} r_n),$$

r_n — вещественный корень, а $i r_{2n}$ мнимая часть комплексных корней уравнения $\rho r_n^3 + \rho a r_n^2 + \lambda_n \rho r_n + \lambda_n a E_0 = 0$.

Применяя асимптотику собственных значений и собственных функций краевой задачи (7)–(8), получим, что при $\varepsilon \rightarrow 0$

(II)-(I4) сходятся для $0 \leq x \leq l$, $t \geq 0$; причем функция $u(x, t)$ непрерывна для $t \geq 0$, $0 \leq x \leq l$, а функции $b(x, t)$, $\varepsilon(x, t)$, $v(x, t)$ непрерывны при $t \geq 0$, $0 \leq x \leq l$ для точек, не лежащих на кривых

$$\sqrt{E_0} t = \sqrt{\rho} [r(x) + (2m-1)L], \quad m=0, 1, 2, \dots, \quad (I5)$$

$$\sqrt{E_0} t = \sqrt{\rho} [(2m-1)L - r(x)], \quad m=0, 1, 2, \dots, \quad (I6)$$

где

$$r(x) = \frac{1}{h} \int_0^x \frac{d\xi}{\sqrt{\varphi(\xi)}}, \quad h = \int_0^L \frac{d\xi}{\sqrt{\varphi(\xi)}}.$$

Эти кривые являются фронтом прерывных волн.

При $t \geq 0$, $0 \leq x \leq l$ для точек, не лежащих на фронте (I5)-(I6), частные производные $\frac{\partial v}{\partial t}$, $\frac{\partial v}{\partial x}$ непрерывны. Для их вычисления выделяем из ряда, стоящего в (I2), ряд

$$R_1(x, t) = \sum_{k=1}^{\infty} \frac{(-1)^k}{k} \cos k\pi \sqrt{\frac{E}{\rho}} \frac{t}{L} \sin \frac{k\pi}{L} r(x),$$

где

$$R_1(x, t) = \frac{m_2 v_0}{\rho} S(x) S(l) \varphi_1(l) e^{c_0 t}, \quad c_0 = \frac{a}{2E_0} (E_1^0 - E_0),$$

а $S(x)$, $\varphi_1(x)$ определены в [3]. Заменяем этот ряд для точек, не лежащих на фронте (I5)-(I6), суммой равной

$$R_1(x, t) \left\{ \operatorname{arctg} \operatorname{tg} \frac{\pi}{2l} \left[\sqrt{\frac{E_0}{\rho}} t - r(x) \right] - \operatorname{arctg} \operatorname{tg} \frac{\pi}{2l} \left[\sqrt{\frac{E}{\rho}} t + r(x) \right] \right\}.$$

Полученный после таких преобразований ряд для $v(x, t)$ можно почленно дифференцировать по t и x для точек, не лежащих на фронте (I5) - (I6).

Аналогично вычисляются частные производные $\frac{\partial \delta}{\partial t}$, $\frac{\partial \delta}{\partial x}$, $\frac{\partial \varepsilon}{\partial x}$.

Если $0 \leq x \leq l$, $t \geq 0$, то для точек, не лежащих на фронте (I5), (I6), тождественно выполняются уравнения (1), (2). При $t \neq \sqrt{\frac{\rho}{E_0}} (2m-1)L$, $m=0, 1, \dots$ выполняется граничное условие (3), а при $t \neq \sqrt{\frac{\rho}{E_0}} 2ml$ - граничное условие (4).

Если $t \rightarrow 0$, то $u(x, t) \rightarrow 0$ при $0 \leq x \leq l$, $v(x, t) \rightarrow 0$, при $0 < x \leq l$, $v'_t(x, t) \rightarrow 0$ при $0 \leq x < l$.

Обозначим $\sigma^+, \varepsilon^+, v^+$ и $\sigma^-, \varepsilon^-, v^-$ значения напряжения, деформации и скорости смещения, к которым стремятся эти величины при приближении к фронту соответственно со стороны $t > \sqrt{\frac{\rho}{E_0}} [\pm r(x) + (2m-1)L]$ и $t < \sqrt{\frac{\rho}{E_0}} [\pm r(x) + (2m-1)L]$. Разности этих значений будем обозначать $[\sigma] = \sigma^+ - \sigma^-$, $[\varepsilon] = \varepsilon^+ - \varepsilon^-$, $[v] = v^+ - v^-$.

Имеем

$$[\sigma] = -\frac{1}{2} \pi E_0 \varphi(x) R_2(x, t); \quad [\varepsilon] = -\frac{1}{2} \pi R_2(x, t);$$

$$[v] = \begin{cases} \frac{1}{2} \pi R_1(x, t) \text{ на фронте (I5);} \\ -\frac{1}{2} \pi R_1(x, t) \text{ на фронте (I6);} \end{cases}$$

где

$$R_2(x, t) = \sqrt{\frac{\rho}{E_0}} \frac{L}{\pi} r'(x) R_1(x, t).$$

Л и т е р а т у р а

1. Ш а п и р о Г.С. Продольные колебания стержней. — "Прикладная математика и механика", 1946, т.10, вып.5-6, с.597-616.
2. И ш л и н с к и й А.Ю. Продольные колебания стержня при наличии линейного закона релаксации и последствия. — "Прикладная механика". 1940, т.4, вып.1.
3. К р и ц к а я С.С. Математическое исследование задачи о продольном ударе неоднородного стержня переменного сечения. — В сб.: Исследования по современным проблемам суммирования и приближения функций и их приложениям. Днепропетровск, ДДЗ, 1974, вып.5, с.170-175.